



MANUALE USO E MANUTENZIONE Spyder 365

2. VEICOLO IN POSIZIONE DI MARCIA

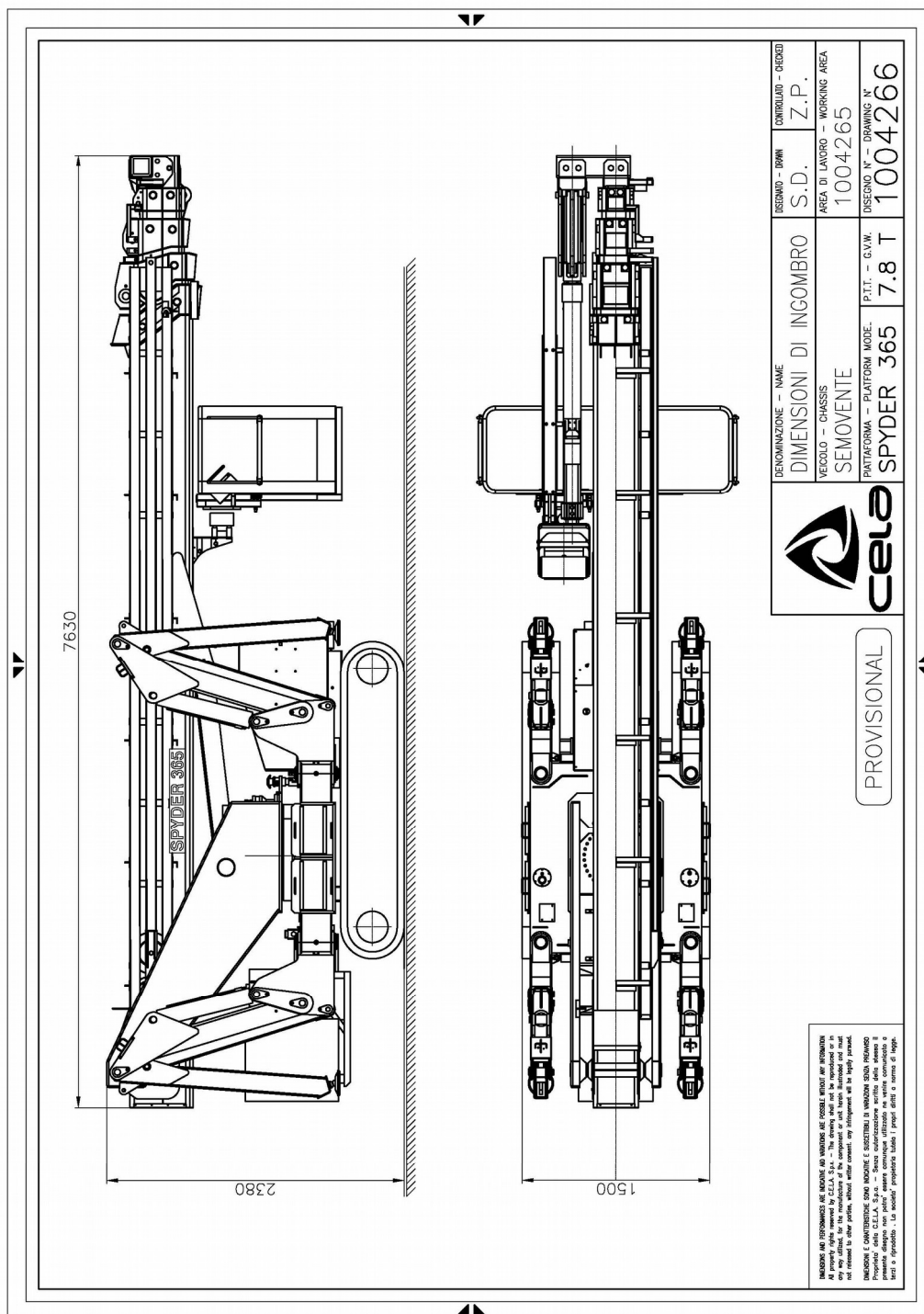
2.1. Veicolo in posizione di marcia

Altezza	mt	2.380
Lunghezza	mt	7.630
Larghezza (cingoli)	mt	1.500
Peso complessivo a terra	kg	7800

2.2. Veicolo in posizione di lavoro

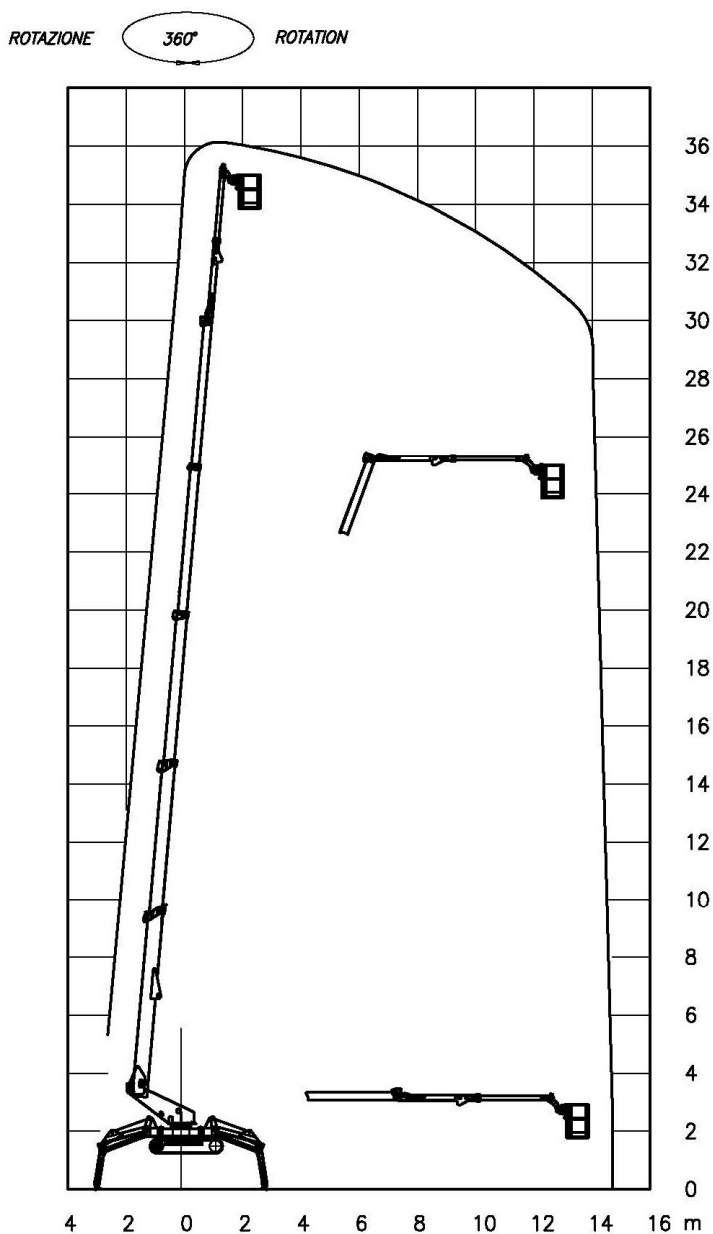
Altezza max. Piattaforma operativa piano calpestio	mt	34
1° raggio d'azione max piatt. Operativa max	mt	14
portata max nel cesto	kg	200
Pressione specifica max. Trasmessa al terreno dai piedi stabilizzatori	daN/cm ²	18
Pressione circuito idraulico	bar	220
Tempo salita completa 1° braccio	sec	68
Tempo salita jib	sec	55
Tempo rotazione 360°	sec	160
Tempo sfilo completo prolun.	sec	50
Tempo rientro completo prolun.	sec	49
Tempo discesa jib	sec	65
Tempo discesa completa 1° braccio	sec	53

3. SCHEMA DIMENSIONI D'INGOMBRO



DWG. 1004266

4. SCHEMA AREA DI LAVORO



PORTATA 200 Kg E INTERASSE STABILIZZATORI 4400X4400

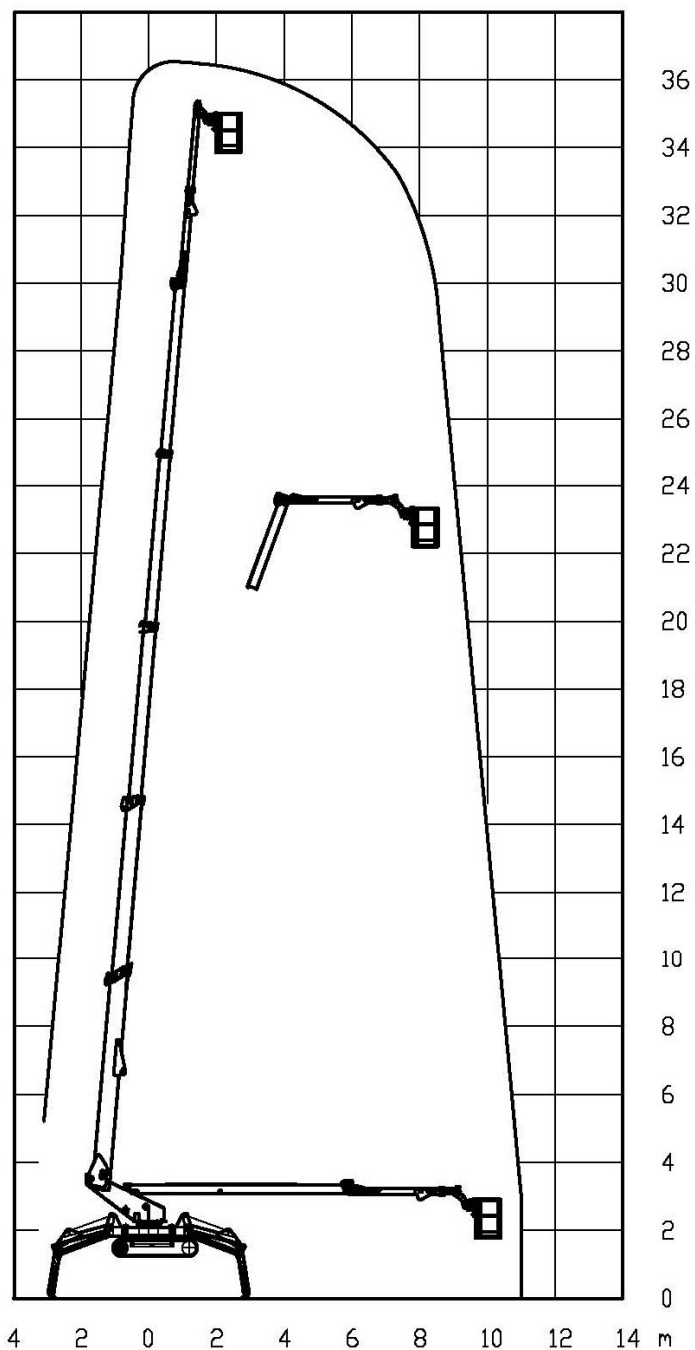
DWG. 1004265A

NB.: per raggiungere questa area di lavoro nel settore laterale i cilindri apertura/chiusura piedi stabilizzatori devono essere completamente sfilati;

ROTAZIONE

360°

ROTATION



PORTATA 200 Kg E INTERASSE STABILIZZATORI 5400X3300

DWG. 1004265B